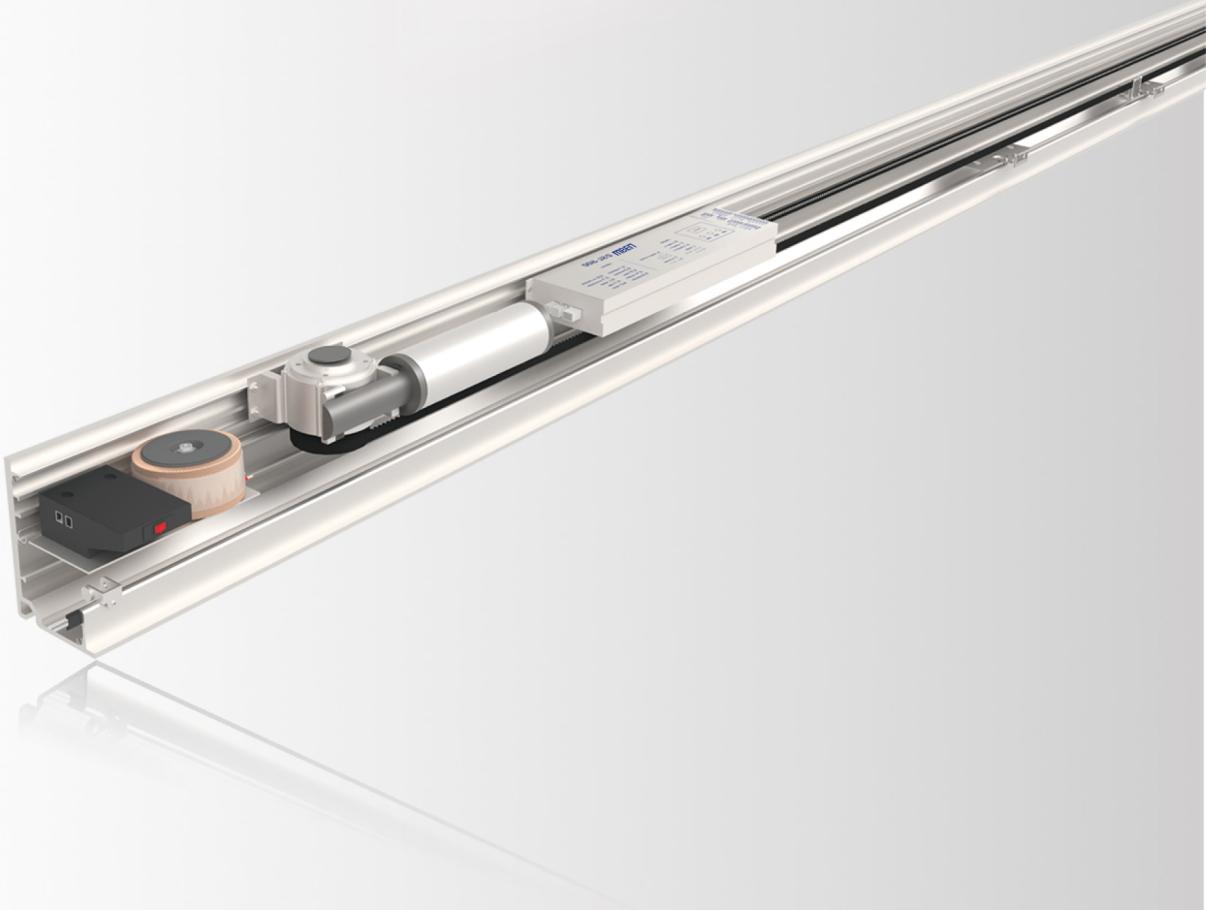


**MBEN**  
**自动平移门**  
**DSL-1000**



**产品说明书**  
PRODUCT DESCRIPTION

# 目录

## CATALOGUE

DEPER  
SLIDING AUTO DOOR

一、安全警告 .....	01
二、产品特点 .....	02
三、技术参数 .....	03
性能参数.....	04
截面图 .....	05
部件位置图.....	06
零部件组成.....	07
四、安装指导 .....	08
导轨安装.....	09-10
驱动装置安装 .....	11
吊架部件安装 .....	11-12
门扇调整.....	12
皮带部件安装 .....	13
皮带张力调整 .....	14
控制器与接线端子的介绍 .....	15-17

# 01. 安全警告

## SAFETY WARNING



### 警告

1. 本产品安装使用中，必须严格遵守国家和使用地区的各项电气安全远程；
2. 请使用正规厂家提供的电源适配器，电源适配器具体要求请参见产品参数表；
3. 在接线、拆装等操作时请将电源断开，勿带电操作，避免接触裸露电路；
4. 如果设备工作不正常，请联系购买设备的商店或最近的服务中心，不要以任何方式拆卸或修改设备。（对未经认可的修改或维修所导致的问题，本公司不承担责任。）

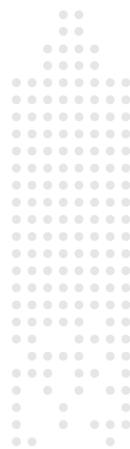


### 注意

- 1 请不要使物体摔落到自动开门机上或大力振动设备，使设备远离存在磁场干扰的地点；
- 2 避免将设备安装到表面振动或容易受到冲击的地方（忽视此项可能会损坏设备）。
- 3 请不要在高温、低温或者高湿度的环境下使用设备，具体温、湿度要求请参见设备的参数表；
- 4 在室内使用的设备，不能暴露安装在可能淋到雨或非常潮湿的地方；
- 5 请勿在易爆环境中操作；
- 6 请勿将设备放置于具有腐蚀性气体的环境，腐蚀性气体会对设备造成破坏；
- 7 设备接入互联网可能面临网络安全问题，请您加强个人信息及数据安全的保护，当您发现设备可能存在网络安全隐患时，请及时与我们联系；
- 8 请不要将身体或者障碍物长期放置在门体开启或者关闭过程中的空间范围内。在门体开启或者关闭过程中，不要使用身体或者障碍物进行阻挡其移动，如果造成任何方式的损伤，本公司不承担责任；
- 9 请妥善保存自动开门机的全部原包装材料，以便出现问题时，使用包装材料将产品包装好，寄到代理商或返回厂家处理，非原包装材料导致的运输途中的意外损坏，本公司不承担任何责任。

# 02.产品特点

## PRODUCT FEATURES



### 微电脑控制

智能化控制系统,各类参数可灵活调节

### 自学习功能

在启动时便开始自学习,根据实际门宽尺寸自动调整参数以达到最佳的运行状态,必要时可人工调整

### 无刷电机

摩擦小,寿命长的无刷电机(bldc)

### 静音方便

全新防脱滚轮,光洁度1.6,安全防脱,导轨减震垫有效减少振幅,降低噪音

### 电锁功能

独特的电锁功能,安全可靠,双门互锁和电子锁功能,支持多种门禁系统

### 后备电源

可配用后备电源,当停电时可使门保持开启或关闭状态

### 安装便捷

电机、控制器、变压器一体化,现场安装便捷高效

# 03.技术参数

TECHNICAL DATA

机械数据

性能数据

功能参数

截面图

部件位置图

零部件组成



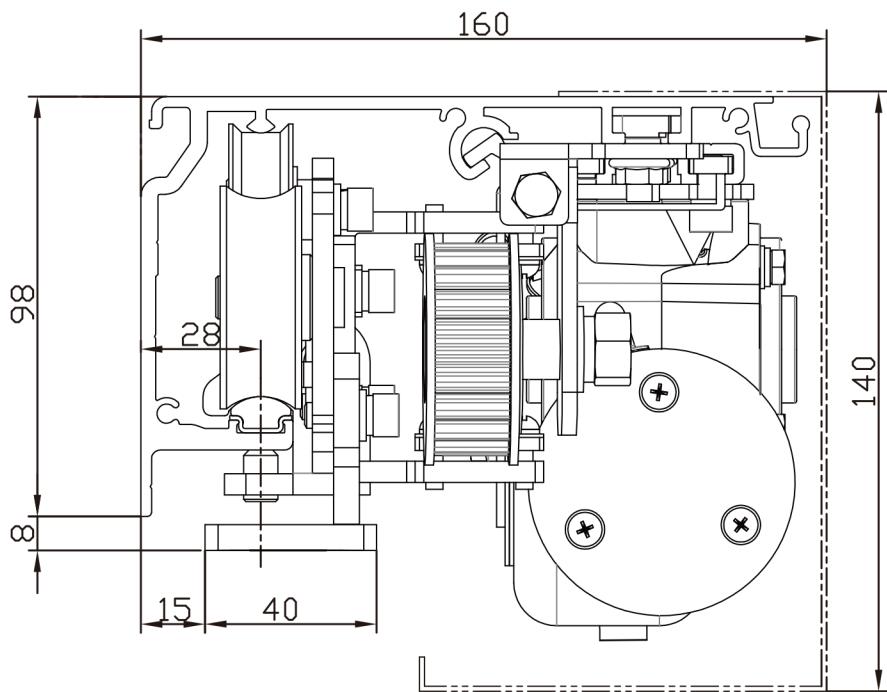


## 性能数据

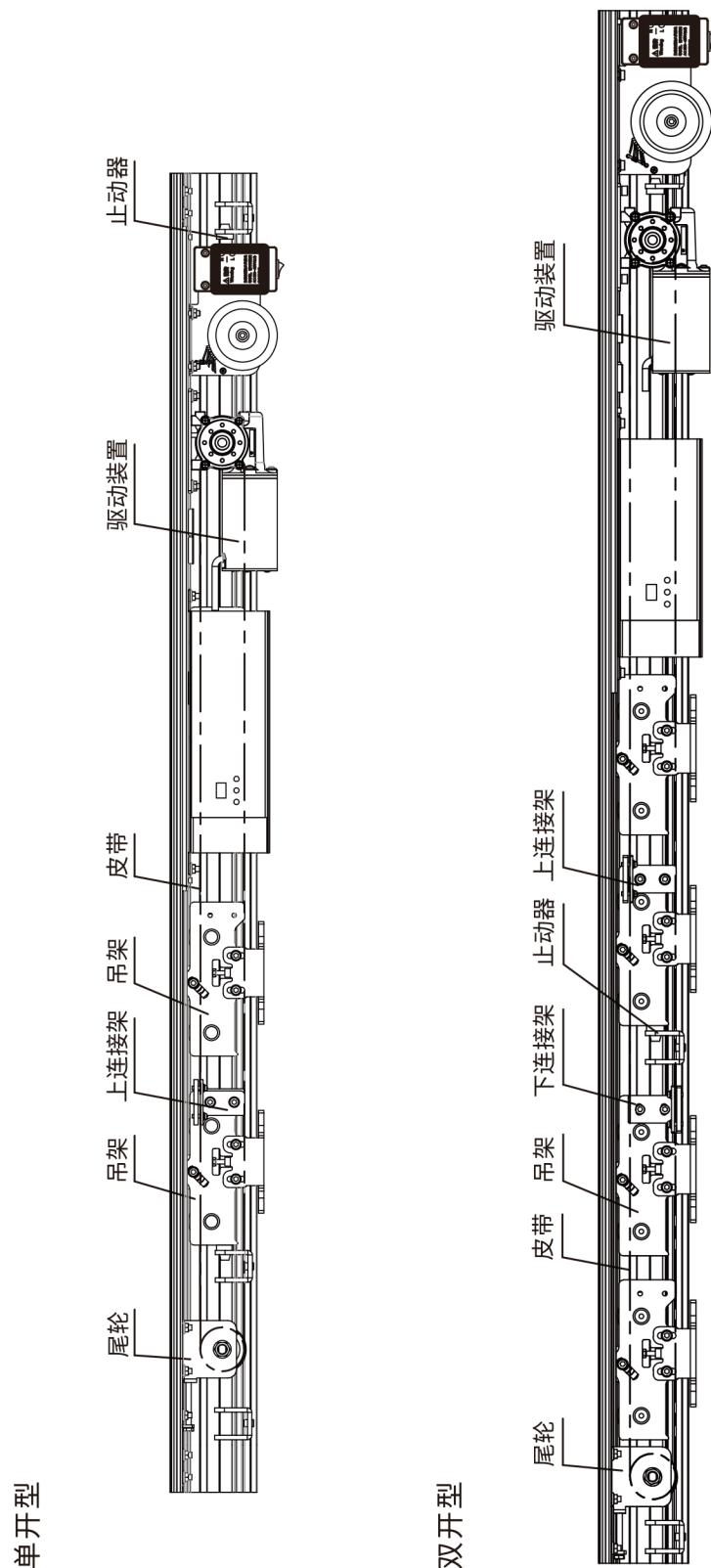
门体型式	单开式 / 双开式
开门运行速度	150-500 mm/s(可调)
关门运行速度	150-500 mm/s(可调)
开门保持时间	0-9 s
额定门重	单开 1* 180kg 以下 双开 2* 160 kg 以下
门扇宽度	600-1600mm
电源电压	AC 220V 50 Hz
驱动电机	DC24V 100W(直流无刷)
工作温度	-20°C~+50°C
符合标准	JG/T 305-2011 GB/T 34616-2017 IEC 60335-1:2010 IEC 60335-1:2010/AMD1:2013 IEC 60335-1:2010/AMD2:2016 IEC 60335-2-103:2015 IEC 60335-2-103:2015/AMD1:2017 IEC 60335-2-103:2015/AMD2:2019 EN 16005:2012 EN ISO 13849-1:2015 EN 12100:2010 EN 60335-1 :2012/A15:2021 EN 60335-2- 103:2015



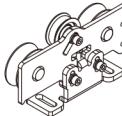
## 截面图



## 部件位置图



## 零部件组成

品名	示意图	数量 (单开)	数量 (双开)
驱动装置		1	1
吊架		2	4
尾轮		1	1
上连接架		1	1
下连接架			1
止动器		2	2
小导轨固定架		1	1
同步带		1	1
标准件		1 套	
施工说明书 合格证 质保书		1 套	

# 04. 安装指导

Installation instruction

导轨安装

驱动装置安装

吊架部件安装

门扇调整

皮带部件安装

皮带张力调整

控制器与接线端子的介绍

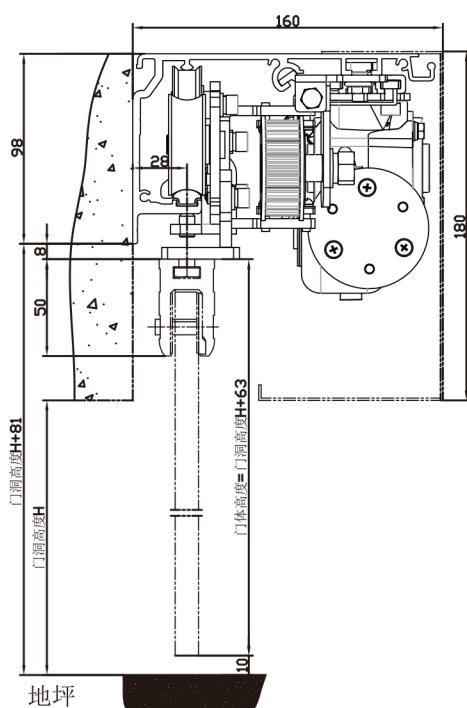
## 导轨安装

将导轨安装在如下图所示尺寸的高度(以导轨下沿计)

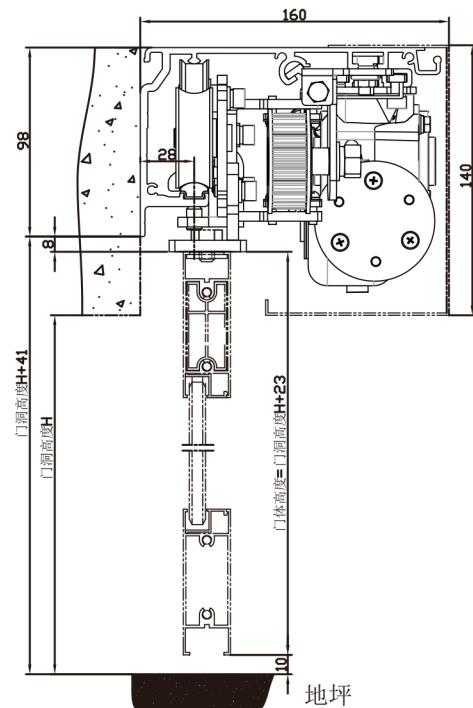
- (1) 从导轨、钢结构(或墙面)两侧起,在导轨、钢结构(或墙面)上每隔400以下的等间距钻孔以便安装导轨;
- (2) 用水平仪测定导轨两端水平度;
- (3) 将导轨两端暂时各用一只螺钉固定到钢结构(或墙面)上;
- (4) 再次确定校正水平后,用螺钉(或M8膨胀栓)把导轨最终固定在钢结构体(或墙面)

注:门洞高度为H

无框门不锈钢盖板方案示意图

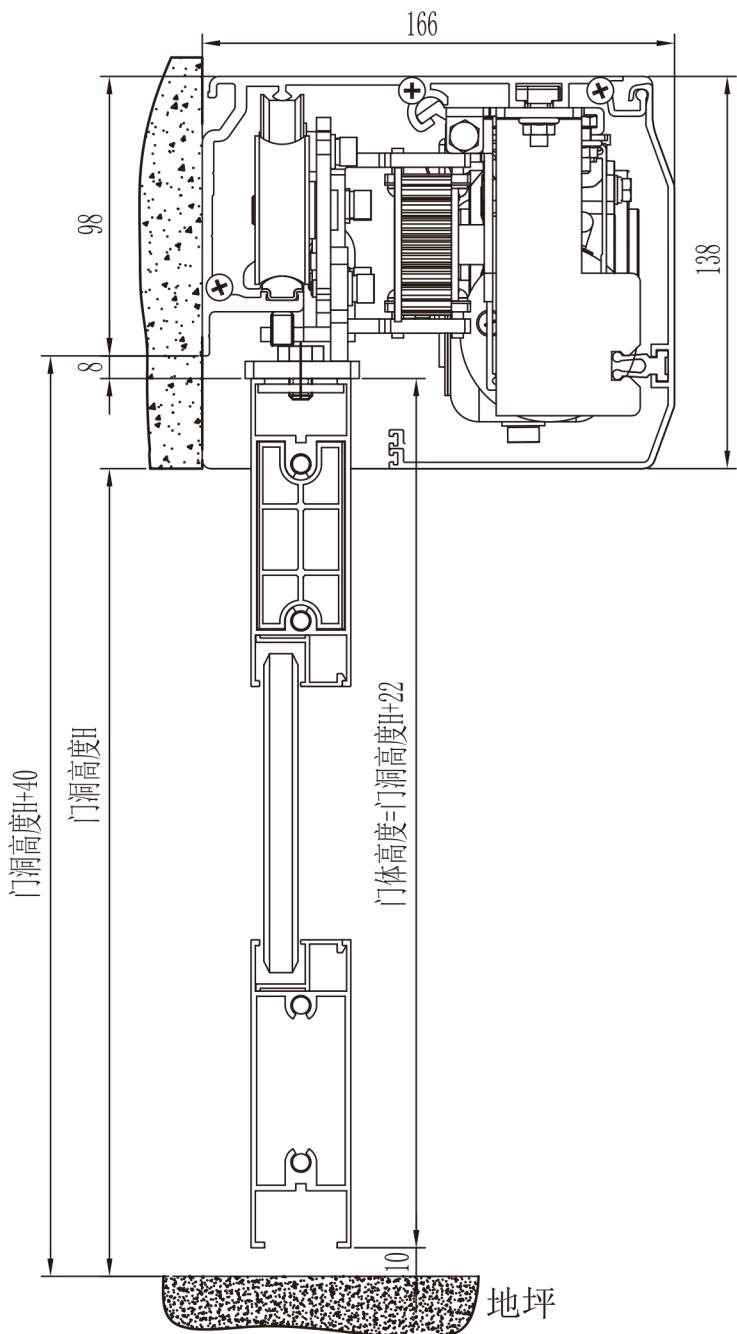


有框门不锈钢盖板方案示意图



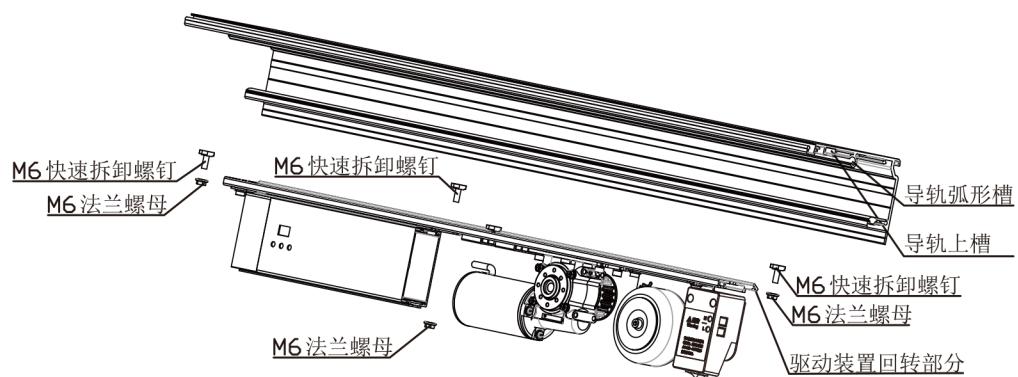
## 导轨安装

有框门型材盖板方案示意图



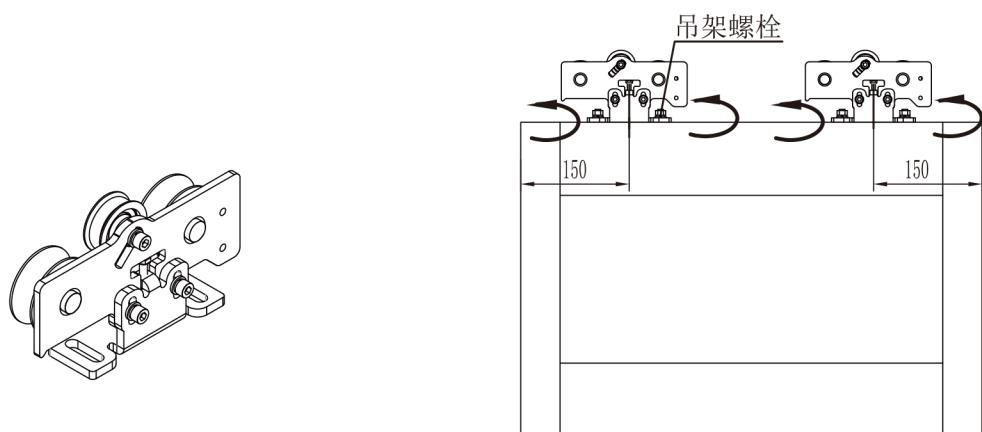
## 驱动装置安装

将驱动装置回转部分从导轨右侧正面装入导轨弧形槽中，将三个M6快速拆卸螺钉装入导轨上槽中，用M6法兰面螺母把驱动装置紧固在导轨右侧

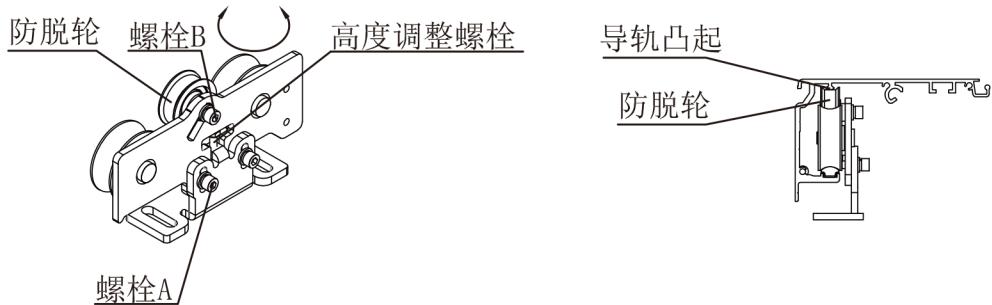


## 吊架部件安装

- (1) 拧松螺栓B，将防脱轮放至吊架部件最低位置；
- (2) 用吊架螺栓 (M8X20) 把各吊架安装在规定位置，安装吊架时务必使各吊架与门体保持平行；
- (3) 把门扇吊挂在导轨上，注意应确认吊架的滚轮中心正好在导轨的弧形轨道中心线上，按图所示把吊架螺栓稍微拧松，注意不要掉下，以防门扇掉下，然后用手将门扇开关一次在门扇重力作用下，吊架实现自我找正，找正后将吊架螺栓旋紧，并将防脱轮移到最上面的位置



## 吊架部件调整



- (1) 拧松吊架的螺栓A；
- (2) 旋转高度调整螺栓调到安装要求(可调高5毫米, 调低7毫米)。高度调整螺栓顺时针转动时, 门扇上升; 逆时针转动时, 门扇下降；
- (3) 调整完毕后, 拧紧螺栓A；
- (4) 确保防脱轮移动到最高位置使防脱轮与导轨上方的凸起相接触

## 门扇调整

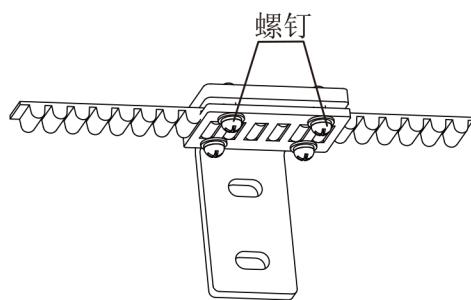
- (1) 左右吊架应直线安装在门扇上；
- (2) 将门扇悬吊在导轨上后, 如门扇向左或向右滑动, 则说明导轨没有水平对准, 此时应卸下门扇, 调整导轨位置, 使之呈水平状态；
- (3) 门扇悬吊在导轨上时, 应能用手轻轻打开或关上；
- (4) 活动门扇应垂直悬吊, 当活动门扇与固定门扇之间的缝隙上下不一致时, 可拧松并调整吊架或地轮的螺栓位置(吊架活动板底板上有长槽), 且使缝隙大小符合规定要求。当活动门扇倾斜不正时, 可调整吊架部件的高度调整螺栓使之垂直；
- (5) 活动门扇和导轨、盖板、固定门扇及地坪等静止物应无摩擦现象；

注意: 导轨上不得上油, 否则吊架上的滚轮有滑动现象, 使门扇产生颤动, 影响行走

# 皮带部件安装

## 单开型

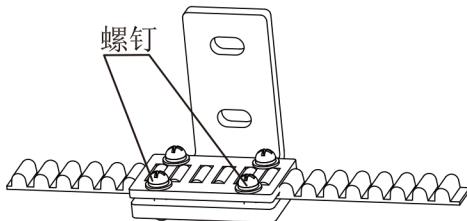
- (1) 卸下上皮带夹上面的两个螺钉；
- (2) 将皮带装入皮带夹，在中心对接两端，拧入螺钉，将皮带夹紧固定位



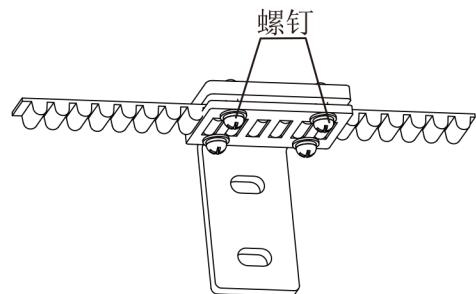
上皮带夹

## 双开型

- (1) 卸下下皮带夹上面的两个螺钉；
- (2) 将皮带装入皮带夹，在中心对接两端，拧入螺钉，将皮带夹紧固定位；
- (3) 将两门扇处于关闭位置，把上皮带夹装在相应的吊架上，松开上皮带夹上面的两个螺钉，将皮带卡入皮带夹槽中



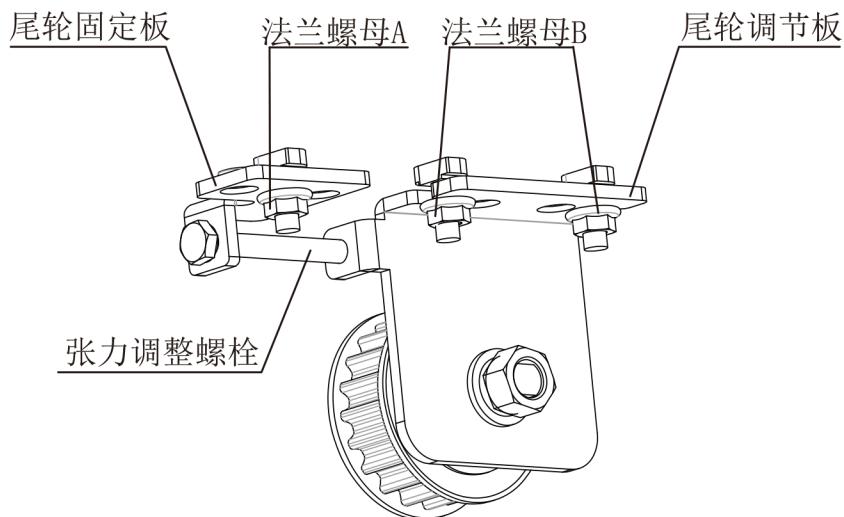
下皮带夹



上皮带夹

## 皮带张力调整

- (1) 用力把尾轮部件拉到导轨的最左边,使皮带保持绷紧,拧紧法兰螺母A;
- (2) 拧松法兰螺母B;
- (3) 沿顺时针方向转动张力调整螺栓,使尾轮调节板产生左移,皮带张力逐渐增大,如下图所示
- (4) 拧紧法兰螺母B;
- (5) 皮带经一段时期使用后,会产生少许伸长现象,此时应对皮带张力重新调整,重复步骤1~4



# 控制器与接线端子的介绍



# 控制器与接线端子的介绍

当“受控传感器”和“公共端”输入无源常闭信号，门开启；当输入常开信号，无动作；当门处于单向或常闭状态时，受控传感器信号失效

## 门禁

P2	
6	6:DC12V+
7	7:DC12V-
8	8:门禁
9	9:公共端

当“门禁”和“公共端”输入无源常闭信号，门开启；当输入常开信号，无动作；不管门处于何种状态，门禁信号总是有效

## 五档开关

P3	
10	10:公共端
11	11:单向
12	12:常开
13	13:常闭
14	14:半开

## 后备电池

P4	
15	15:后备电池正极
16	16:后备电池负极

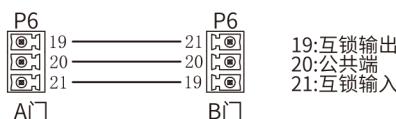
后备电池为应急电源，输入电压为24V直流电流

## 电锁

P5	
17	17:电锁输出12V+
18	18:电锁输出12V-

当门完全关闭且处于上锁状态时(可通过多功能开关或者遥控器设置为单向或常闭)，电锁口输出+12V直流直到上锁状态解除；电锁电流应小于800mA

## 双门互锁



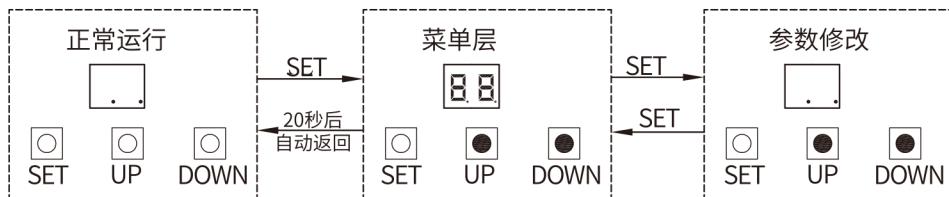
当A、B两扇门按图示连接了双门互锁端口，则一扇门完全闭合时，另一扇门才能打开

## 安全光线

P7	
22	22:DC12V+
23	23:DC12V-
24	24:安全光线
25	25:公共端

当门在关闭过程中，“安全光线”和“公共端”输入无源常开信号，门立即打开  
如不接安全光线，请将24和25号口短接

# 控制器与接线端子的介绍



## 参数说明

① 0. 开门速度(0~9)    ② c. 关门速度(0~9)

③ t. 开门停留时间(0~-)

当设成-时进入二次感应模式, 开门到位后需再触发一次信号才关门

④ L. 电锁选择

n. 不装电锁

y. 装电锁, 门关好后, 功能开关设成常闭上锁

⑤ b. 后备电池工作方式选择

- 主电源切断, 后备电池提供电力使门正常运行;

o. 主电源切断, 后备电池提供电力将门打开后断电;

c. 主电源切断, 后备电池提供电力将门关闭后断电。

⑥ F. 开门方向选择

R. 右开

L. 左开

自动门初次通电后, 门应向关门方向运行进行首次行程学习, 若方向相反,

则切换此参数, 门会切换方向重新自学习

## 故障代码

E.1 参数存储出错

E.2 霍尔检测错误, 检查电机连接是否正常行程超长,

E.3 检查皮带是否打滑

E.4 12V电压故障

E.5 电流采样故障

E.6 MCU上电自检故障

E.7 MCU运行自检故障

E.L E.L电锁故障, 检查是否能正常上锁/解锁门超重,

H.1 检查门体重量以及皮带是否过紧

H.2 行程过短

## 故障显示

